



多軸工業機器人

簡介

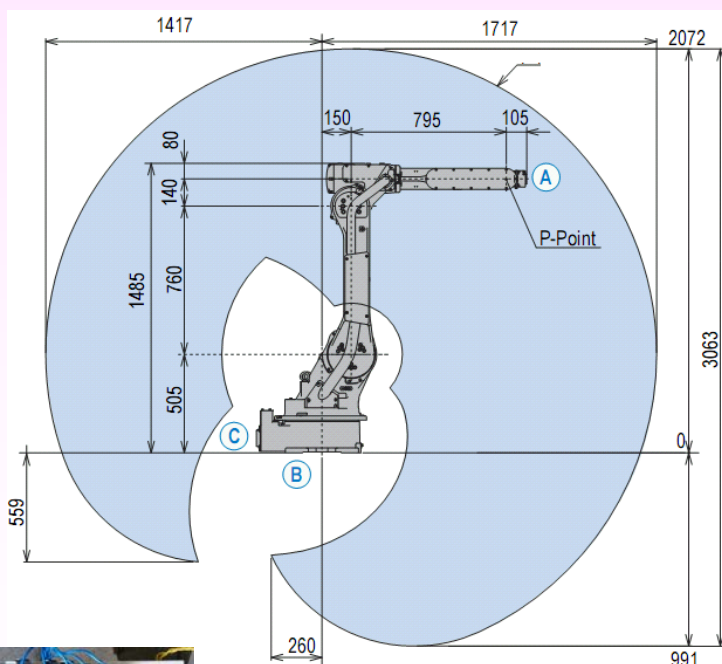
開發多軸機器人的關鍵技術，以增進各種可能應用的性能，例如裝配、抓取、搬運、雕刻、噴漆...等操作。

特色與創新

- 串列式控制架構使控制所需元件最少化。
- 高精密度及重現性，輸出軸的最高解析度達 2^{22} 脈波數/轉。
- 模組化電控系統設計，易於維修、保養、更換等作業。
- 直覺式教導系統設計，降低機器人操作路徑規化對專業工程師的依賴度。
- 精密運動控制可由友善的人機操作介面達成。

應用性及經濟效益

- 協助國內廠商達成製造及製程自動化，可應用於各種自動化生產線之建置。
- 協助處理各種高污染、高危險性之作業處理，減低健康的危害及人員的傷亡。



基本規格

最大負重: 20kg
 重現精度: $\pm 0.01\text{mm}$
 垂直最高到達距離: 2160mm
 水平最遠到達距離: 1590mm

最大移動範圍

S-軸(Turning): $\pm 120^\circ$
 L-軸(Lower Arm): $+112.5^\circ / -126^\circ$
 U-軸(Upper Arm): $+177^\circ / -120^\circ$
 R-軸(Upper Arm Twist): $\pm 180^\circ$
 B-軸(Pitch/Yaw): $\pm 135^\circ$
 T-軸(Twist): $\pm 360^\circ$

最大速度

S-軸(Turning): $100^\circ/\text{s}$
 L-軸(Lower Arm): $165^\circ/\text{s}$
 U-軸(Upper Arm): $75^\circ/\text{s}$
 R-軸(Upper Arm Twist): $9000^\circ/\text{s}$
 B-軸(Pitch/Yaw): $9000^\circ/\text{s}$
 T-軸(Twist): $9000^\circ/\text{s}$